

和5 0年1 0月29 日

プログラングサミマテック 愛知県豊田市若宮町6丁目46番地

代

名古屋市中区栄二丁目10番19号

名古屋原工会籍所ピル内

5. 添付書類の目録

(1)

(2) H

(3) 顯む副本

(4) 委任状 通

通 通

刀人不

50 130212

(19) 日本国特許庁

## 公開特許公報

①特開昭 52 - 55117

43公開日 昭 52.(1977) 5.6

21)特願昭 50-130212

昭6 (1974/0.2 22出願日

未請求 審查請求

(全 5頁)

庁内整理番号

6948 36

62日本分類 80 BE2

51) Int. C12.

識別 記号

B60J 5/06

1. 発明の名称

車両用スライドドアにおける自動開閉機構

2. 特許謝求の範囲

閉じた状態がら車幅方向へ<del>僅かに</del>移動させると とによりポデイの外側に沿わせてスライド開放さ せる形式の車両用スライドドアにおいて、前配の スライドドアに対しその車幅方向の移動を許容す るように連結した牽引索を、数スライドドアの即 開方向に沿ってボディ側に配置した二億のガイド ブーりに掛けるとともに、さらにこの牽引索をポ ディ側に配設されて適宜の操作で作動するエアシ リンダに対し、このエアシリンダの往復動作量が スライドドアに拡大して伝達されるように掛けた ことを特徴とする自動期間機構。

8. 発明の詳細な説明

れるスライドドアに関し、詳しくは直線軌跡で開 閉動作する形式と異り、部分的ではあるが曲線軌 跡で開閉動作する形式のスライドドアに関する。 すなわち、この額のスライドドアは、その則放 時の収納スペースをポデイ側にとることができな いため、ドアの開放に際して閉じた状態の位置に あるドアを<del>佐かに</del>車幅方向へ移動させて、ポデイ 5pm の外側に沿わせて開放する形式のドアに関するも のである。

本発明は主としてパスなどのドアとして用いら

この頭のスライドドアの開閉動作をエアシリン ダなどの駆動によって自動化する場合、ドアの開 別ストロークは比較的大きい反面。ポデイ例には 前述した如くスペース的に余裕がないため、ドア の開閉ストロークに合わせた大型のエアシリンダ ヤエアシリンダとリンク機構などを組み合わせた

特開昭52-55117(2)

開閉機構を採用することは困難であった。

本発明の目的は上記の問題点を解消することであって、ボデイ側の値かなスペースに充分組み込むことのできるスライドドアの自動開閉機構を提供することにある。

すなわち、本発明の構成はスライドドアに対し その車塚方向の移動を許容するように連結したワイヤーあるいはチェーンなどの牽引案を、エアシリンダのピストンロッドに設けた二段ブーリなどに対してその復往作動量がスライドドアに拡大伝達されるように掛けたことを特徴とするものである。

以下、本発明の上記した構成を図面に示す実施 例によって詳細に説明する。まず、第1図および 第2図に示されているようにパスなどにおけるポ ディ(1)の昇降口の上下にはアッパレール(2)および

て第2図の仮想線で示す如くポデイ(1)の外側に位置するように車幅方向へストローク(8)だけ移動し、この後はポデイ(1)の外側に沿って直線的に開放作動するのである。

 ロアレール(4)がそれぞれ配設されているとともに、 酸昇降口の中間部における側方にはセンターレー ル(3)が設けられている。これらの各レール(2)、(3)、 (4)は後途するスライドドアの開閉軌跡に合わせて、 一部が曲線状に形成されている。

つまり上記昇降口の配<del>間を行う</del>スライドドア(6)は、前記の各レール(2)、(3)、(4)に沿って開閉動作がなされるように、スライドドア(6)側に支持されたアッパローラ(7)、センタローラ(8)およびロアローラ(9)がそれぞれ対応する前記の各レール(2)、(3)、(4)に嵌合している。

なお、センタローラ(B) およびロアローラ(B) の 箇所には、スライドドア(G) の 荷重を支えるための別のローラ(A)、(S) がそれぞれ備えつけられている。このスライドドア(G) は、閉じた状態ではガデイ(1)の昇降口に収まっており、開放動作の初期におい

在に配置されている。これらのブーリ四、四およ び前記のドライブブーリ(13、04に対し、電引祭と 2.44 → 20) が 第 8 図 お よ び 第 4 図 5966 して用いたワイヤー で示す如く掛けられて、その両端部は収納ポック スの何に固定されたワイヤの伸び頻繁金具心、必 にそれぞれ連結されている。つまり、このワイヤ 20)は収納ポックス(n)側に配置したブーリ20)、201が いわば定滑車で、かつビストンロッドのと係えつ けたドライブブーリ(は、04がいわば動滑車として 働くように掛けられているのである。なお、ワイ ヤ四の両端が連結されている上記の各調整金具の、 20は、ワイヤ41の両端部に結合されたロッド(2.2 a)を金具本体の孔にそれぞれ抑通させ、これら の各ロッド(22a) をスプリング(22b) お よびワッシャ (220) を介在してナット (22 d)でそれぞれの金具本体に止めた構造となって

 $\Omega_{i}$ :

特開昭52-55117 (3)

いる。従って、ワイヤ四にはその伸びに対処すべく前記のスプリング(22b)によって張力が与えられている。また前記ワイヤ四の一部、つまり収納ボックス(1) 何に配置されたブーリ四、200の間に掛け渡されている部分のワイヤ四の一部には、ワイヤコネクタ四が取りつけられていて、この出させては、スライドドア(6)のインナバネル(6a)に固定されたドアブラケット(4)の長孔(24a)が係合されている。つが囲においてコネクタロには、スライドドア(6)のインナバネル(6a)が係合されている。つが囲においてコネクタロにおいてコネクタロに対しての長孔(24a)の範囲にスライドドア(6)の前記した車幅方向への移動ストロークの1と対応一致させて

次にエアシリンダ虹の切り替え作動およびそれ

に伴うスライドドア(6)の開閉操作について説明する。いま、スライドドア(6)は閉じた状態にあるものとする。そこで、無8図に示されている切替スイッチ(4)を切り替え操作することによりソレノイドバルブ(4)が切り替えられ、それまでホース(A)を通じてエアシリンダ(1)のポート(11b)に送り込むりンダイリンダ(1)の他方のホース(A)を通じてエアシリンダ(1)の他方のホース(A)を通じてエアシリンダ(1)の他方のボート(118)に送り込まれる。これによってピストンロッド(2)がシリンダ内の分別し出されるの方向へ共に移動される。

いる。

これに伴ってワイヤのが第4図の矢印で示す方向へ連続的な移行を開始する。このワイヤのの移行により、ワイヤコネクタ図のピン(25 m)に対しドアプラケット24の長孔(24 m)の係合によって連結されているスライドドア(6)は、ボデイ(1)

倒の各レール(2)、(3)、(4)に案内されて第8図およ び第4図で示す軌跡PD上を開放方向へ移動する。 そして、エアシリンダ ( 11 ) のピストンロッド (12 ) が各ドライブブーリ(18)、(14) と共に第8図および第4図の仮想線で示されてい る位置、つまりエアシリンダ(11)のストロー クー杯まで移動すると、スライドドア(6)は前 3ml 記の軌跡のに沿って完全に開放されたこととなる。 このスライドドア ( 6 ) の開放位置は第8 図お よび弟4図において、ワイヤコネクタ(28) お よびドアプラケット(24)が仮想線で示されて いる位置である。つまり、前記のピストンロッド (12) によって作動するドライブブーリ (18)、 (14) はワイヤ (21) に対し動情率として作用 するため、ドライブブーり(18)、(14)の移動 量はスライドドア ( 6 ) に対しはぼ二倍に拡大さ

特別昭52-55 1 1 7 (4)

れて伝達される。いいかえれば、エアシリンダ( 11)の作動ストロークはスライドドア(6)) の開閉ストロークのはぼ二分の一で済むのである。 なお、スライドドア(6) が前記の軌跡(P)に 沿って開放移動する場合、原が動作の初期におい て、脚ドア(6)が前述した如く率解方向に開 し、率外方向へストローク(B)だけ移動するが、こ の移動はワイヤコネクタ(28) のビン(28m) に対するドアブラケット(24) の長孔(24m) の係合類係によって許容されるのである。

次にスライドドア ( 6 ) を再び閉じるには、 第8 圏に示されている切替スイッチのを元の状態 に切り替えることにより、ソレノイドパルブ間も 元のように切り替えられる。するとエアは耳びホ ース的を強じてエアシリンダののボート (1 1 b) に送り込まれる。これによってビストンロッド

に前記のダイヤフラム(M)を作動させてドアロックを行うことができる。

このように本発明の開閉機構は、作動ストロークの短いエアシリンダを用いて比較的長いストロークで開閉動作するスライドドアの自動開閉を可能としたので、その占有スペースが小さくボデイ側に対して容易に組み込むことのできる効果がある。

なお、前述した関示の実施例においては牽引衆としてワイヤのを用い、これを各固定のブーリの。のおよびドライブブーリ(13、 04 に掛けた構成を脱明したが、例えばワイヤのをチェーンに代え、各ブーリをチェーンスプロケットに代えることも可能である。

## 4. 図面の簡単な説明

図面は本発明の実施例を示し、第1図はポディ

似はシリンダ内に押し込まれる方向へ作動 し、各 ドライブブーリ03、04も共にその方向へ移動して、 館8図および第4図の実現で示されている位置に 復帰する。これに伴ってワイヤ四も前記とは逆方 向へ移行し、スライドドア(8 )は、その軌跡 (月に沿って閉じ方向へ復帰移動する。すなわち、 スタイドドア ( 6. ) はその復帰動作の後了近く で車幅方向に関して前記とは逆に車内方向へスト ローク個だけ移動し、ポデイ( 1 ) の外側か **ら昇降口に収まって元のように閉じられるのであ** る。なお、スライドドア(8) を閉じ動作させ るためのエア回路つまりエアシリング間のポート (11b) に通じるホース(B)の一部には、 図示さ れていないドアロック機構を作動させるダイヤフ ラム値に通じる分岐ホース個を連通させている。 これにより、スライドドア( 6 )が閉じると同時

とスライドドアの関係を示す正面図、第2 図は第 1 図の II ー II 終断面図、第8 図はスライドドアの 自動開開機構とその固路との関連を示す平面図、 第4 図は自動開開機構を示す拡大斜視図である。

(1) … ポデイ (6) … スライドドア(2) … 電引索 (ワイヤ)

## 特開昭52-55117(5)



